

Material:

Robonastics

Wir gestalten eine Bodenturnkür mithilfe des Ozobots

Autor*innen:

Nina Plock, Julia Kruse, Jan Klauke



Verwertungshinweis:

Die Medien bzw. im Materialpaket enthaltenen Dokumente sind gemäß der Creative-Commons-Lizenz „CC-BY-4.0“ lizenziert und für die Weiterverwendung freigegeben. Bitte verweisen Sie bei der Weiterverwendung unter Nennung der o. a. Autoren auf das Projekt „Lernroboter im Unterricht“ an der WWU Münster | www.wwu.de/Lernroboter/ . Herzlichen Dank! Sofern bei der Produktion des vorliegenden Materials CC-lizenzierte Medien herangezogen wurden, sind diese entsprechend gekennzeichnet bzw. untenstehend im Mediennachweis als solche ausgewiesen.



Sie finden das Material zum Download
hinterlegt unter www.wwu.de/Lernroboter/ .



Kontakt zum Projekt:

Forschungsprojekt
«Lernroboter im Unterricht»

WWU Münster, Institut für
Erziehungswissenschaft

Prof. Dr. Horst Zeinz
» horst.zeinz@wwu.de

Raphael Fehrmann
» raphael.fehrmann@wwu.de

www.wwu.de/Lernroboter/

Das Projekt wird als
„Leuchtturmprojekt 2020“
gefördert durch die



Mediennachweis – folgende offen lizenzierte Medien wurden zur Produktion des Materialpakts hinzugezogen:

Raphael Fehrmann | Bedienungshinweise Ozobot Projekt | „Lernroboter im Unterricht“ an der WWU Münster | CC-BY- 4.0 | www.wwu.de/Lernroboter/ | Link zur Lizenz: <https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

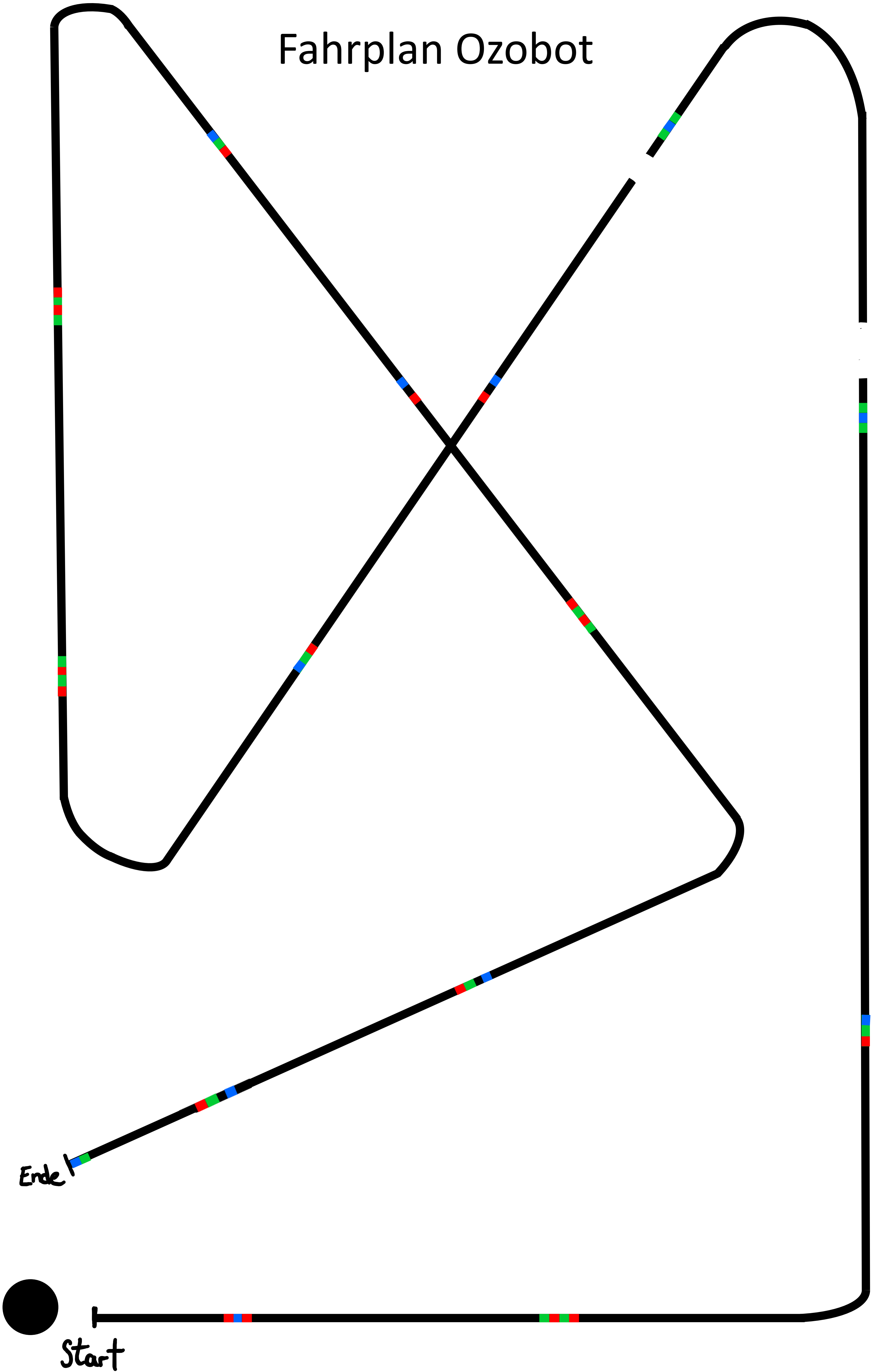
Raphael Fehrmann | Farbcodes für den Ozobot Projekt | „Lernroboter im Unterricht“ an der WWU Münster | CC-BY- 4.0 | www.wwu.de/Lernroboter/ | Link zur Lizenz: <https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

Raphael Fehrmann; Buttler, Juliane Larissa | Kalibrierungskarte, Laufbahn Ozobot / und Codeübersicht entnommen aus: "Lernroboter in der Grundschule - Der "Ozobot" in der Praxis | Gestaltung einer Einführungsstunde zur Handhabung des

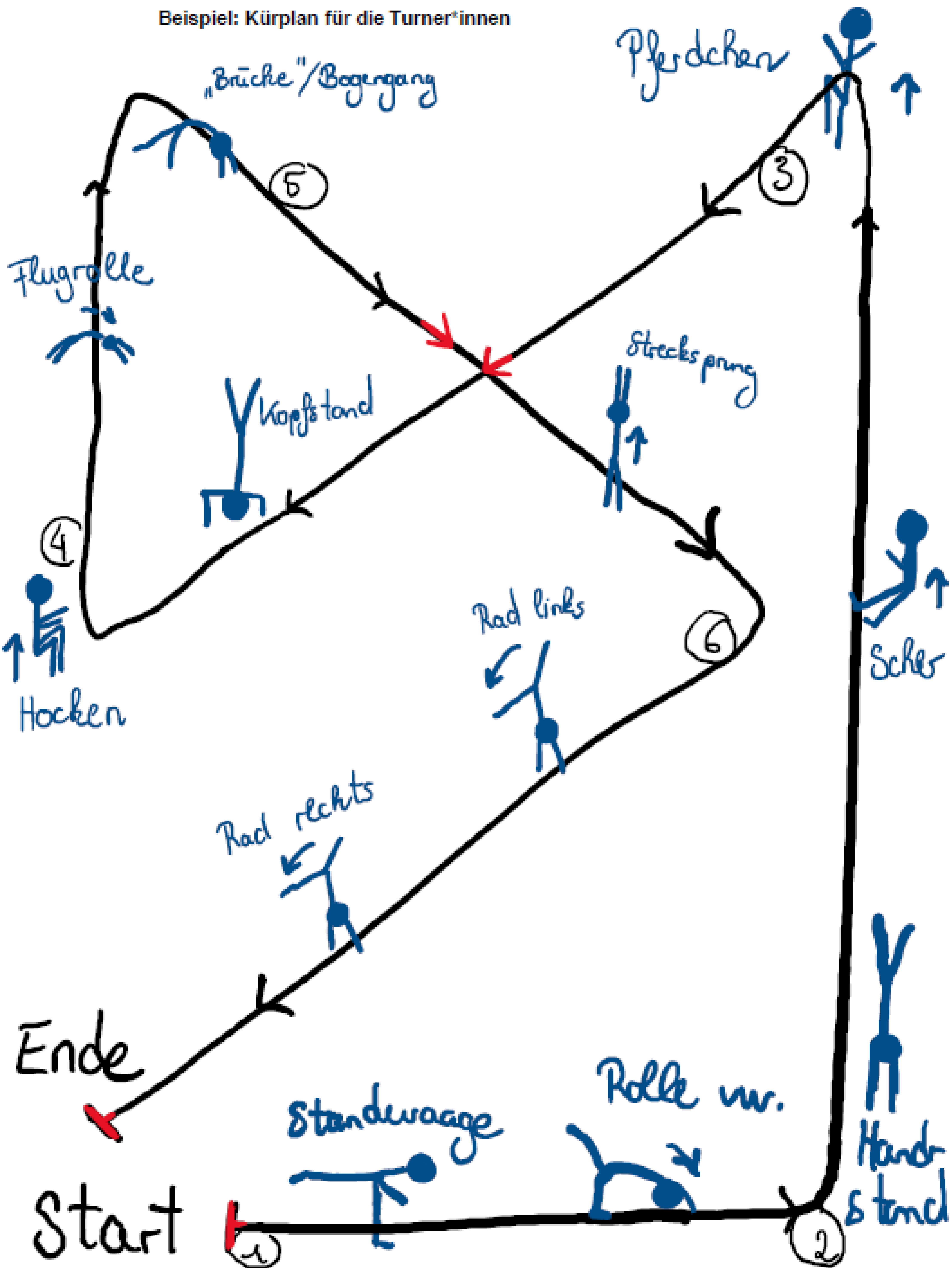
"Ozobots" sowie zur Codierung erster Befehlsanweisungen für den Roboter anhand (vorgegebener) Problemstellungen" | CC BY-SA 4.0 | <https://nbn-resolving.org/urn:nbn:de:hbz:6-66119584426> | Link zur Lizenz:

<https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/deed.de>

Fahrplan Ozobot



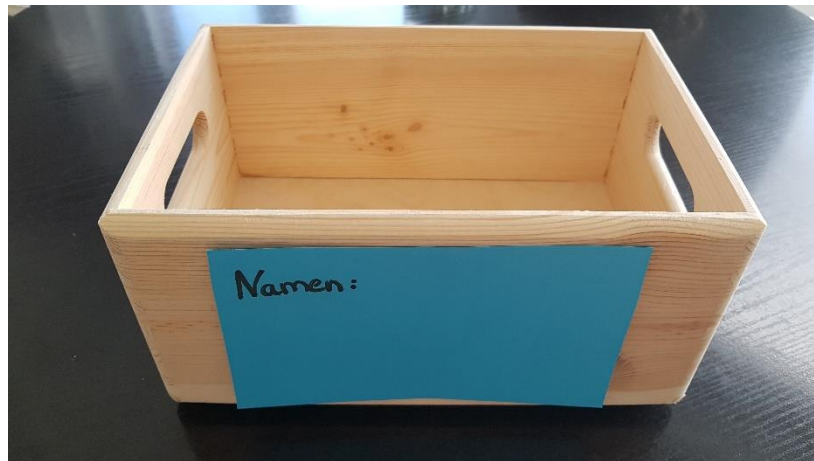
Beispiel: Kürplan für die Turner*innen



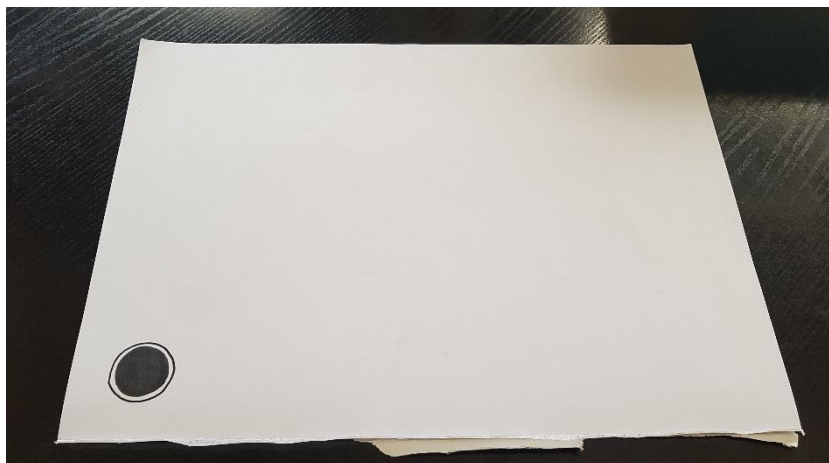


Gruppenaufteilungskarten

Inhalte der Materialbox für jede Gruppe (Bsp. Gruppe blau)



Box mit Farbmarkierung der Gruppe und Namen der SuS



Zeichenpapier Din A3 mit Kalibrierungspunkt + Schmierpapier



Stifte 5mm Spitze (schwarz, blau, rot, grün)

erhältlich auf <https://ozobot-deutschland.de/ozobot-kaufen-order/> (letzter Zugriff 22.07.2020)



Klebspunkte (5-8mm) für Codes (rot, blau, grün)

Klasse 6 Bodenturnen Name _____ Datum _____


Robonastics

Checkliste für Pflichtelemente der Bodenturnkür


Leit-Auftrag:
 "Erstellt in eurer Gruppe mithilfe der Checkliste eure eigene Bodenturnkür.
 Nutzt den Ozobot zur Planung und Dokumentation eurer Kür."

→ *Tipp: Seid kreativ und baut eigene Ideen ein!*
 → *Tipp: Nehmt euren Informationszettel mit den Turnelementen zur Hilfe!*

Ablauf	12 Turnelemente (2 pro Bahn)
<input type="checkbox"/> in alle 4 Ecken mind. 1x gewesen sein	<input type="checkbox"/> mind. Rolle vorwärts (vw) oder rückwärts (rw)
<input type="checkbox"/> mind. 6 Bahnen (= 12 Turnelemente)	<input type="checkbox"/> mind. 3 Sprünge (Pferdchensprung, Schersprung, Hocksprung, Streck sprung...)
<input type="checkbox"/> verschiedene Laufstile (vw, rw, sw, Kreuzschritt ...)	<input type="checkbox"/> mind. eigenes Element (Rad, Spagat, Kopfstand, Handstand, Brücke ...)

 **Notizen**

Pro SuS eine Checkliste Robonastics (hier nur 1. Seite bildlich dargestellt)

Codes für den <u>Ozobot</u>	= Turnelement/e
Spin	= Rolle vorwärts /Flugrolle
	
Pause (3s)	= Standwaage
	
<u>Zigzag</u>	= Rad (links/rechts)
	
Schneckentempo	= Kopfstand/Handstand
	
Rückwärts fahren	= <u>Rückwärtsrolle</u>
	

Gruppe _____

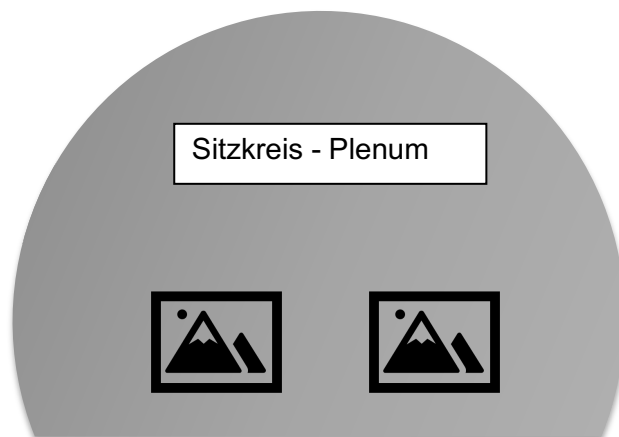
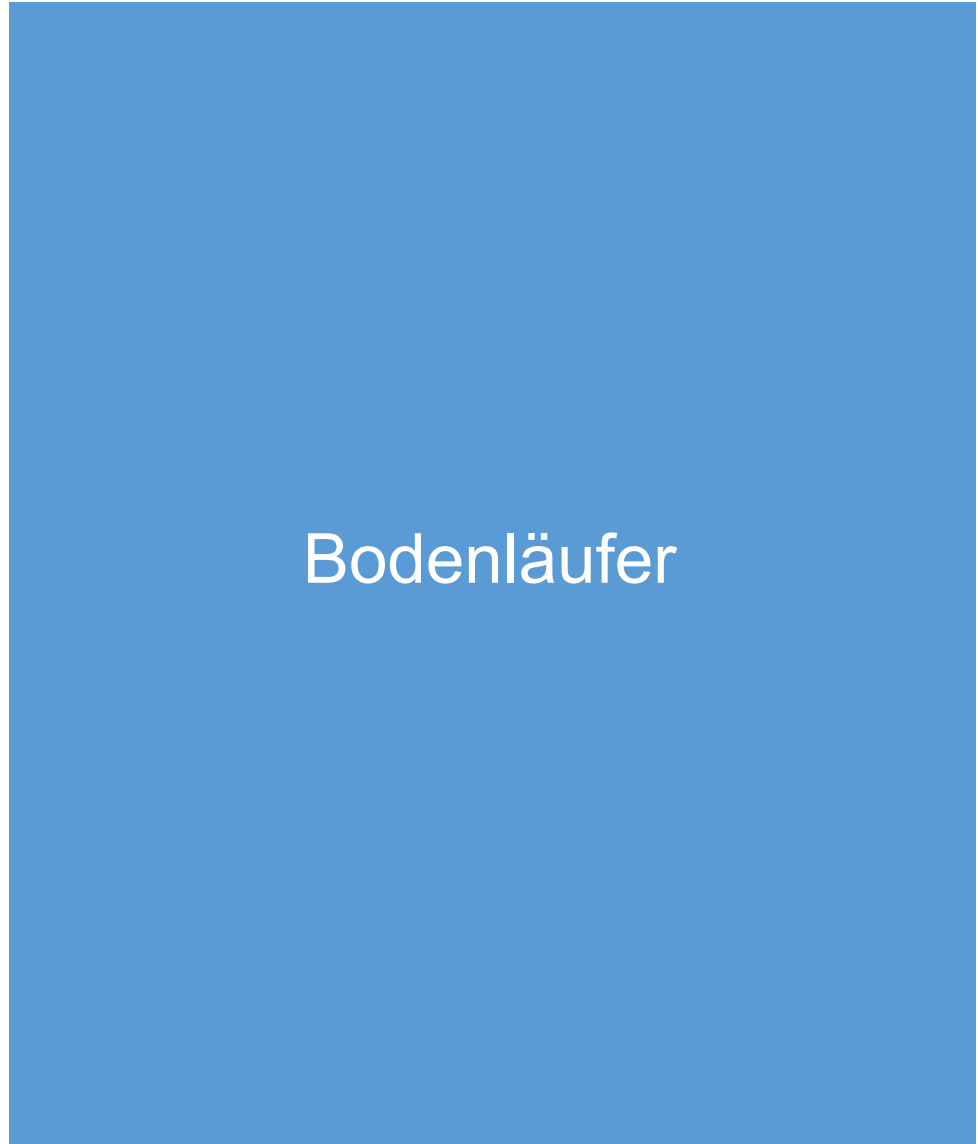
Pro Gruppe ein Bewegungslexikon (hier nur 1. Seite bildlich dargestellt)



Pro Gruppe ein Ozobot bit

Raphael Fehrmann | Projekt „Lernroboter im Unterricht“ an der WWU Münster | CC-BY-4.0 | www.wwu.de/Lernroboter/ | Link zur Lizenz: <https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

Raumplan Unterrichtsreihe „Robonatics“



Erste Doppelstunde der Unterrichtsreihe „Robonastics“

Planungsbeginn



10min Probephase

25min Planungsphase

25min Präsentation + Feedback

Probephase



- Materialbox & Lerntagebuch sichten
 - Turnelemente ausprobieren (Bodenläufer)
 - Ozobot-Kommandos ausprobieren
-

Hauptphase



- Aufgabenbereiche: Zeichner*innen, Zeitmanager*in, Schreiber*in, Turner*in, Ozobotmanager*in
 - Route für euch Turner*innen und für den Ozobot aufmalen
 - Schmierblätter + DIN A 3 Blätter + Stifte + Klebepunkte
 - Praktisch ausprobieren (Ozobot & Mensch!)
-

Präsentationsphase



- Feedback für die anderen Gruppen
- Beobachtungsauftrag:
„Wurden unsere Anforderungen an eine Bodenturnkür erfüllt?
Orientiert euch an der Checkliste (hellblau) und macht Notizen für
jede einzelne Gruppe!“